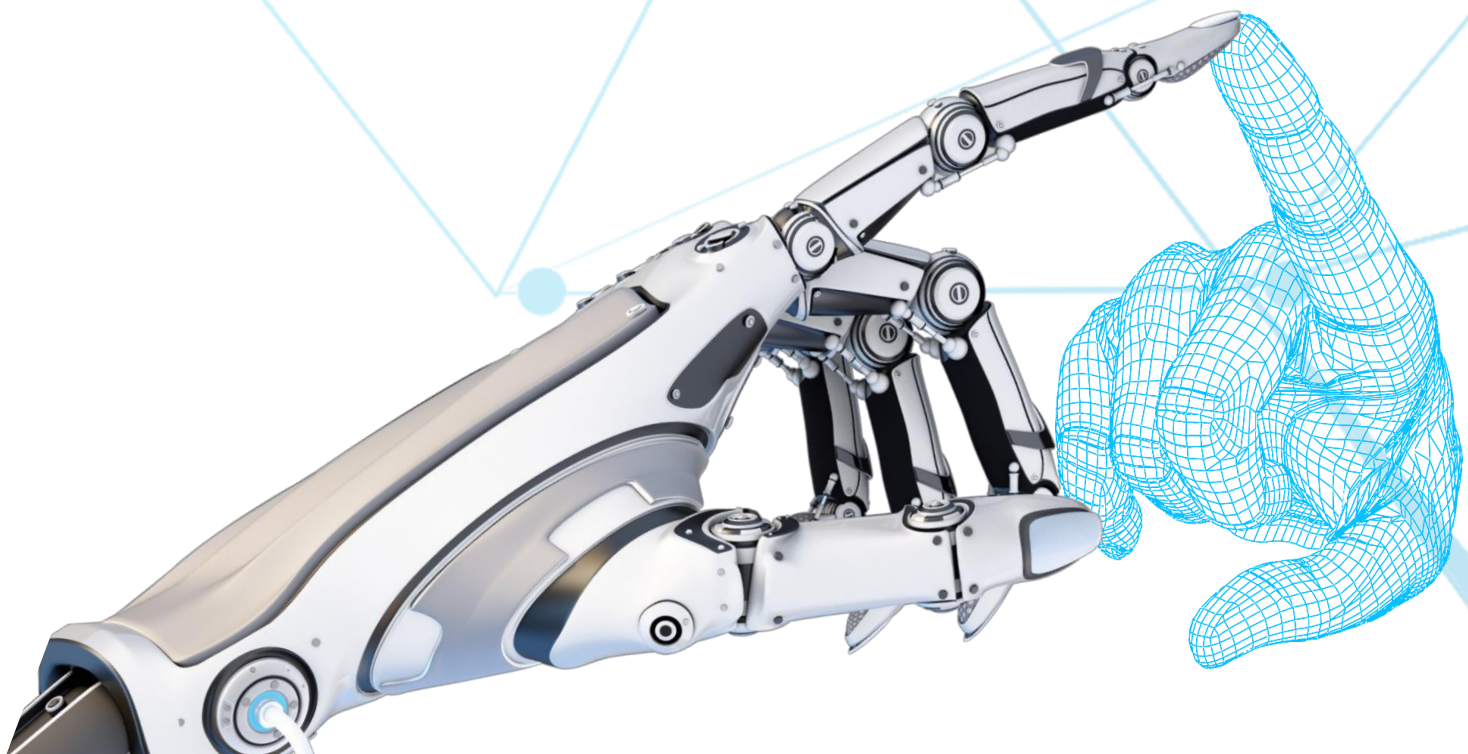


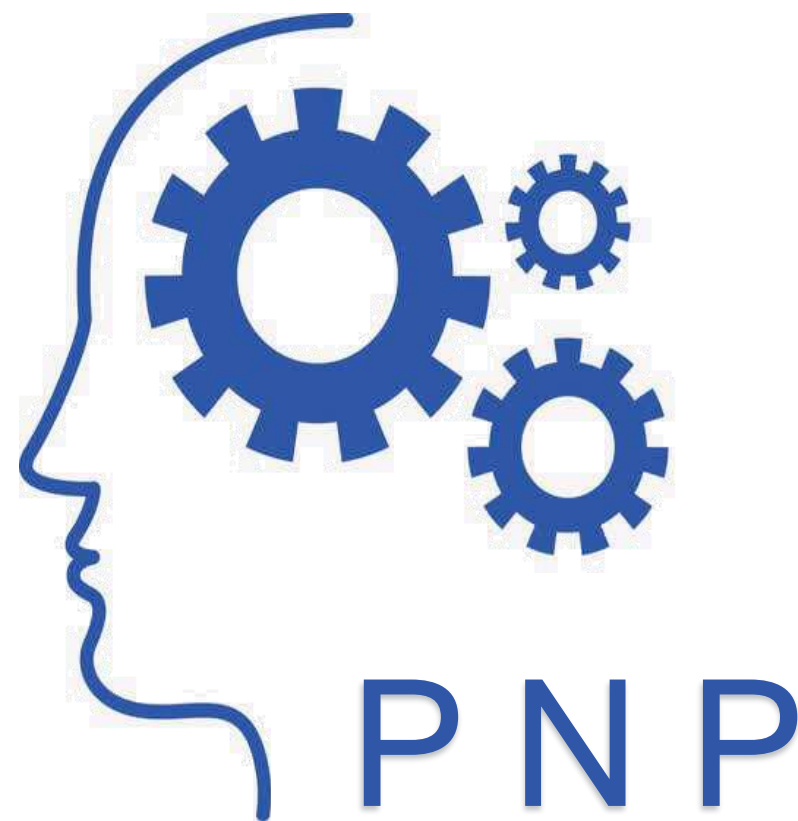
菠萝智能机器人课程

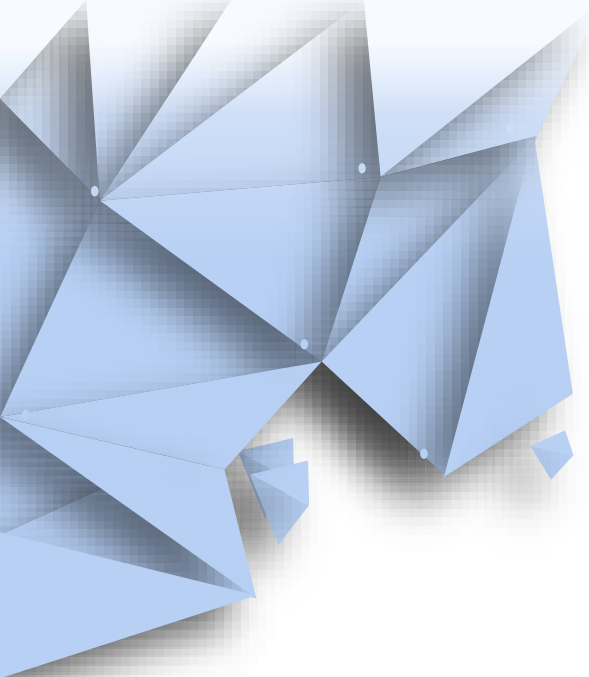
底盘结构学习



课堂要求

- ①珍惜并保护你所拥有的
- ②看清楚你能看清楚的一切
- ③去想你不曾想过的方案
- ④做好你应该做的事
- ⑤赞美你的伙伴，你们是一个团队





目录

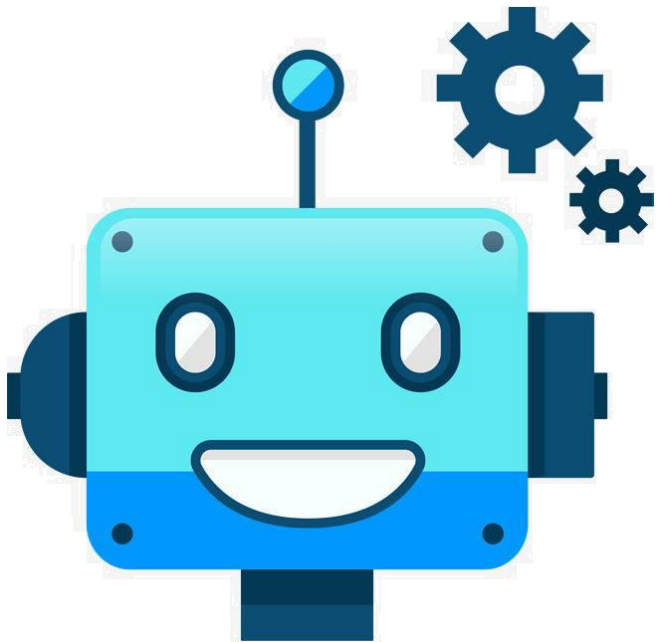
CONTENTS

1 复习回顾

2 新知学习

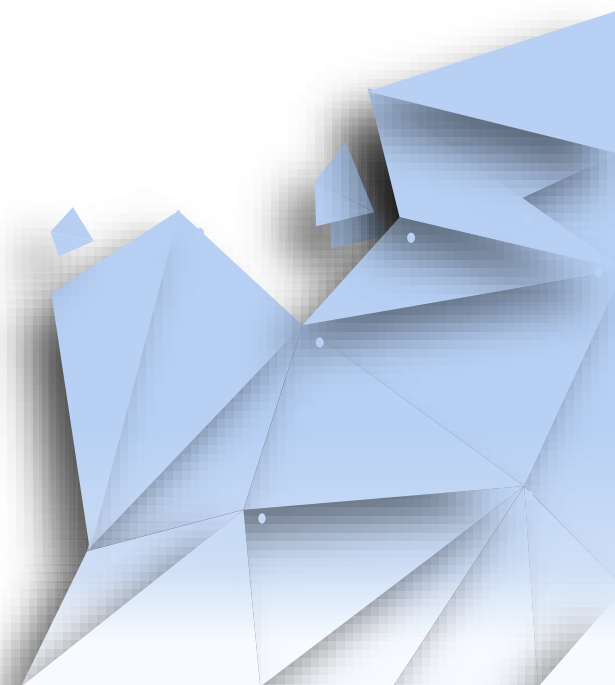
3 动手实践

4 分享总结



PART 01

复习回顾



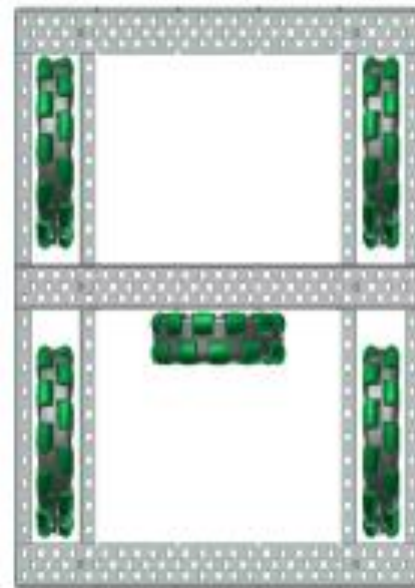
一.复习回顾——底盘结构

底盘是机器人移动并承载其他零件和结构的基础部分。

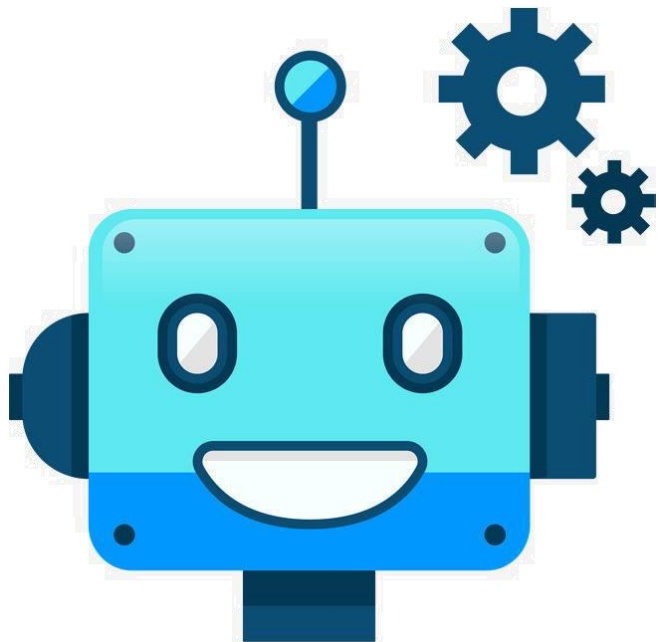
常见底盘



四边形底盘

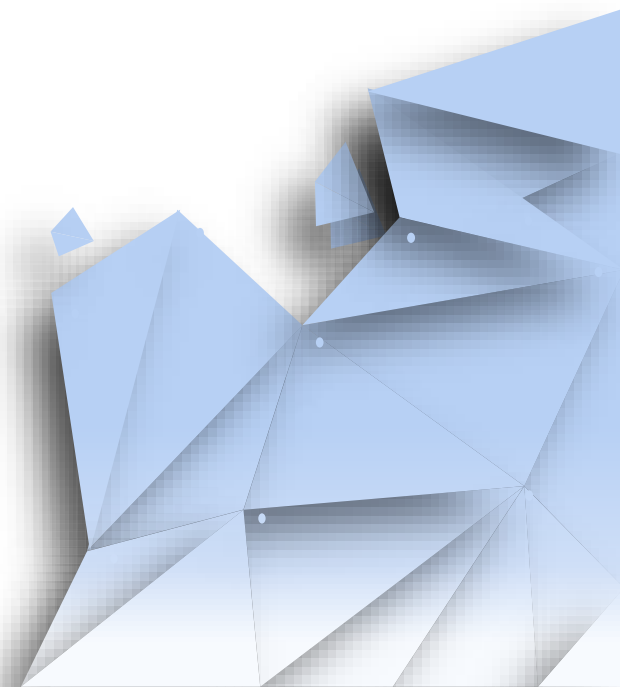


工字型底盘



PART 02

新知学习

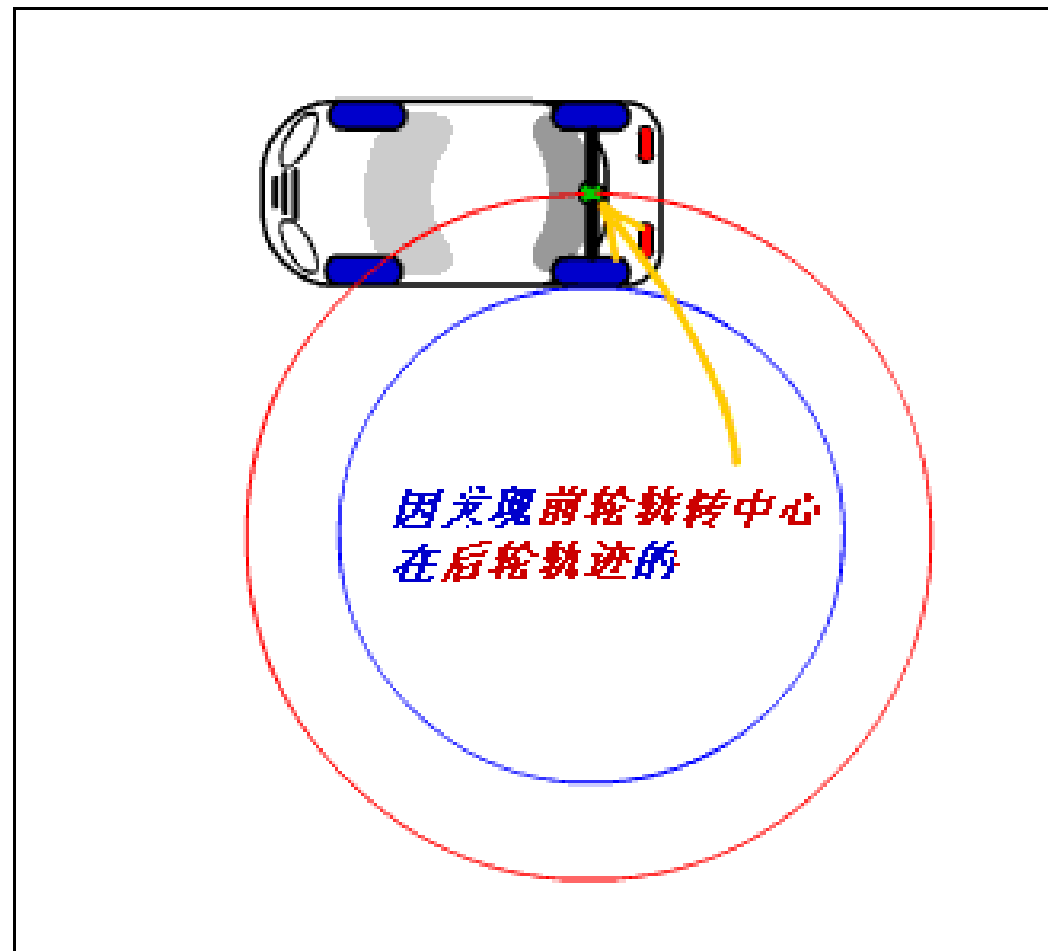


二.新知学习——底盘的拐弯



底盘的拐弯

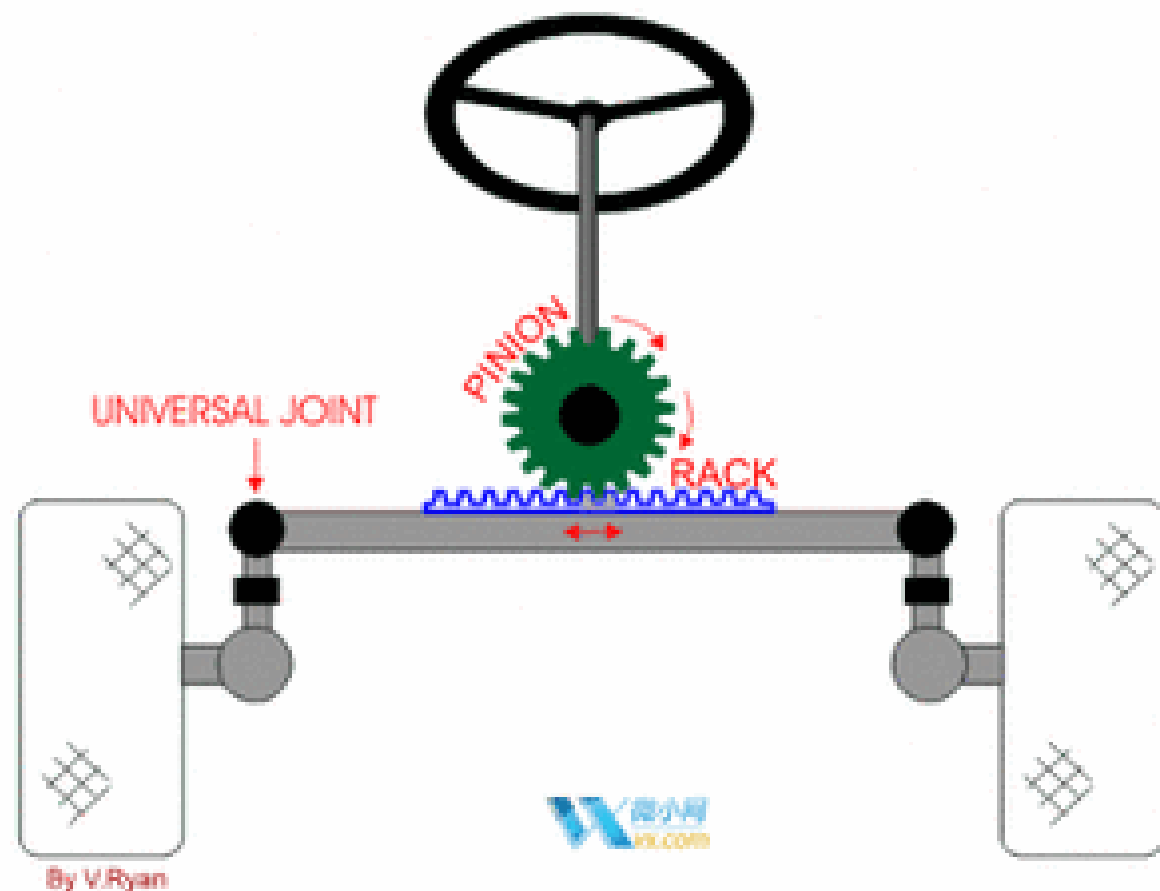
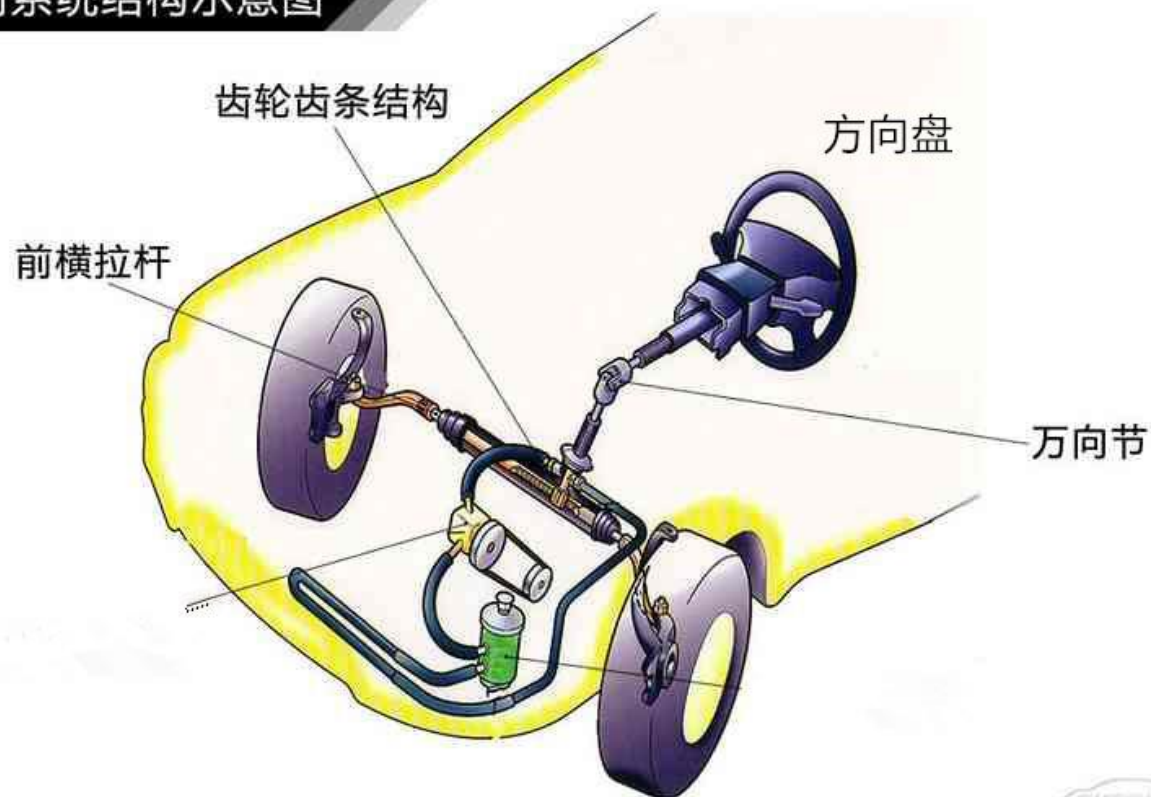
由于通过拐弯时两侧轮子的运行轨迹并不一样，底盘的拐弯常用方式——导向拐弯及差速拐弯



二.新知学习——底盘的拐弯

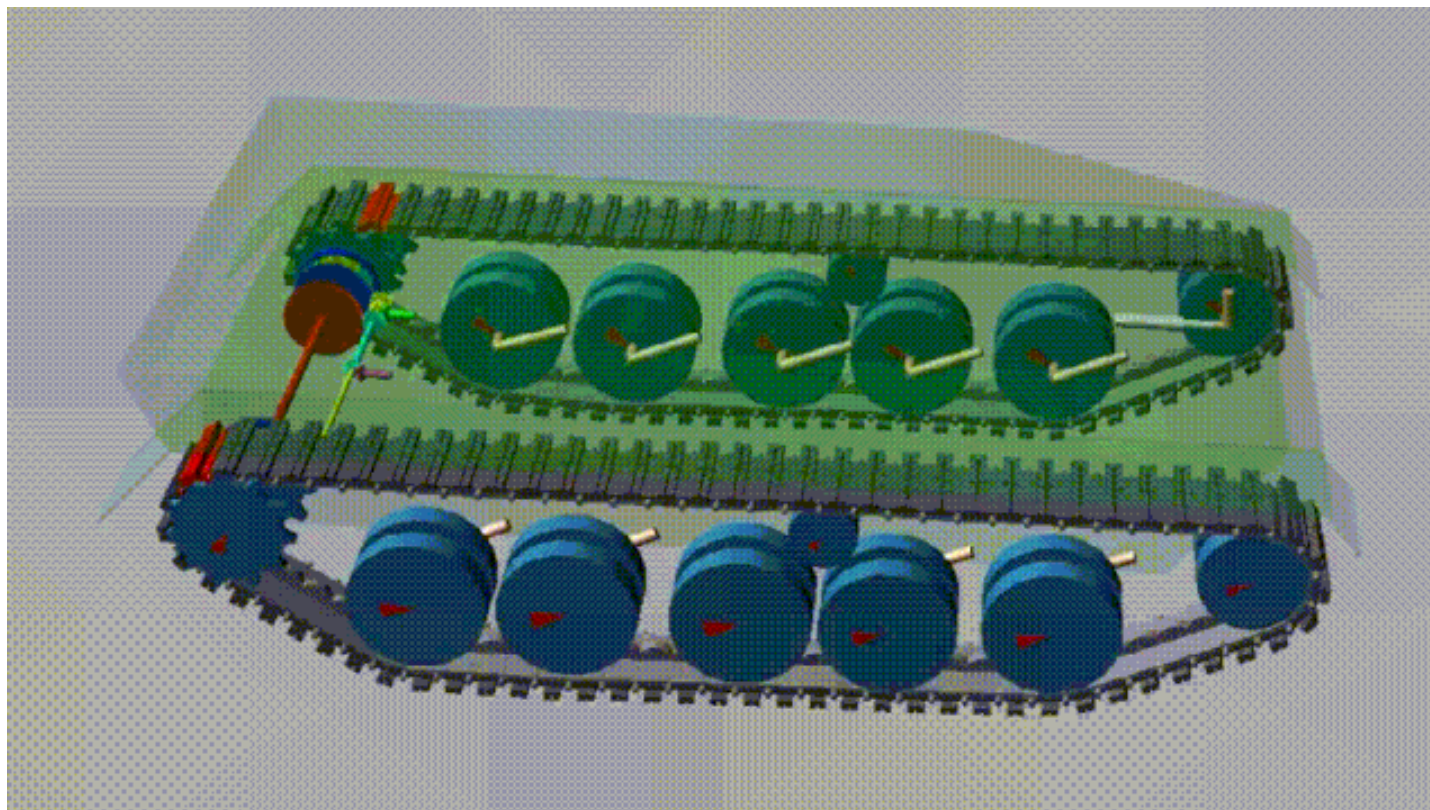
导向拐弯：通过齿轮齿条的结构实现前轮方向改变，从而带动整体拐弯。常用于汽车上。

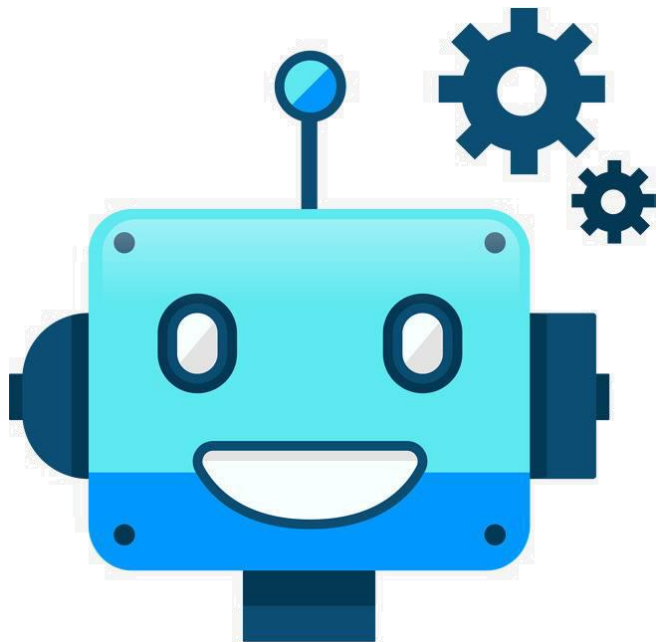
转向系统结构示意图



二.新知学习——底盘的拐弯

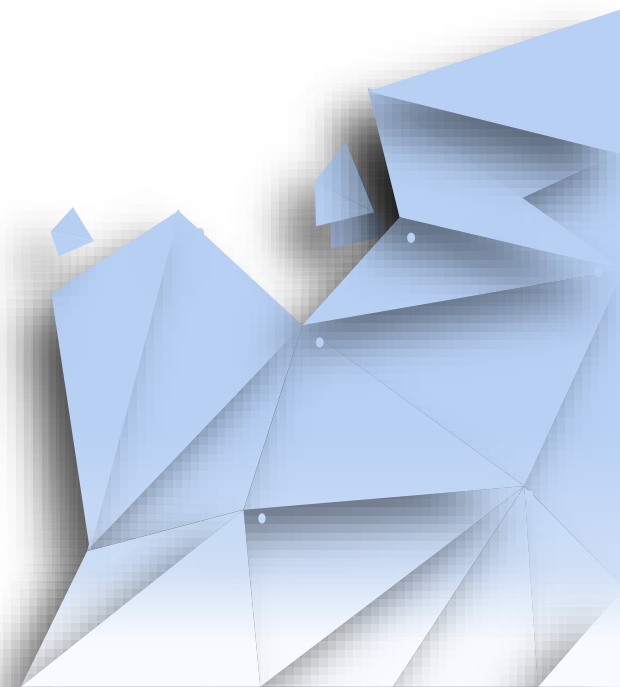
差速拐弯：通过两侧轮子的速度差或正反转相反实现拐弯效果，常用于一些轮子不能变向的底盘，如坦克的履带底盘。





PART 03

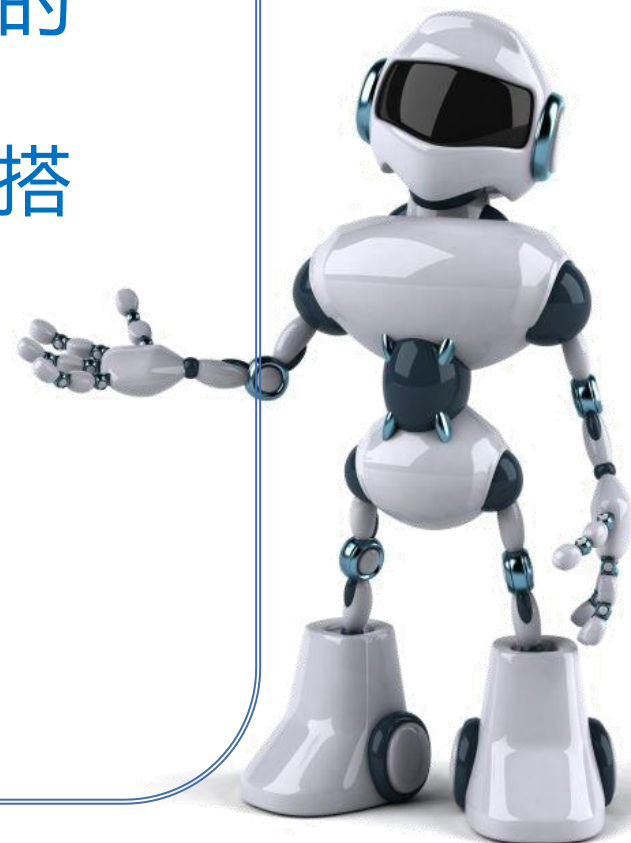
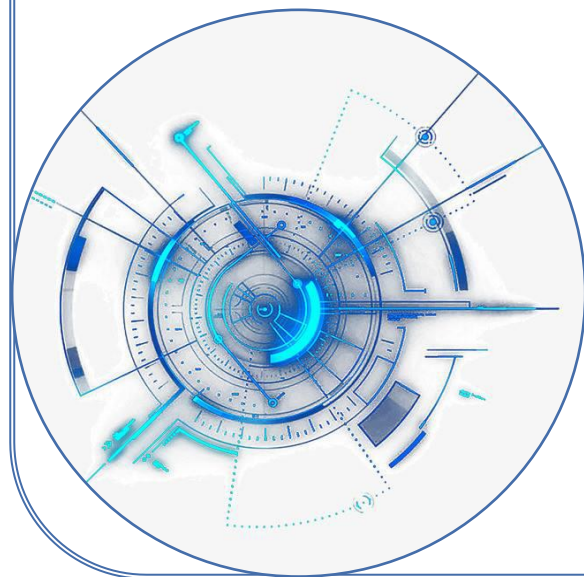
动手实践

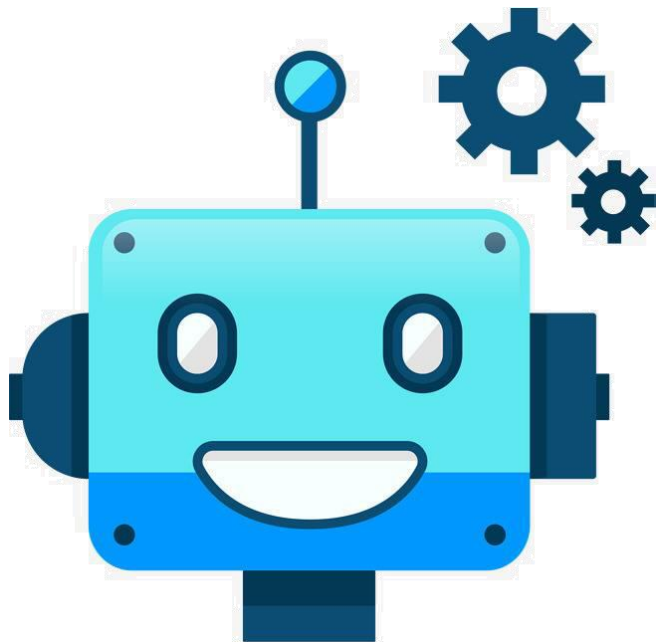


三.动手实践——任务

Mission:

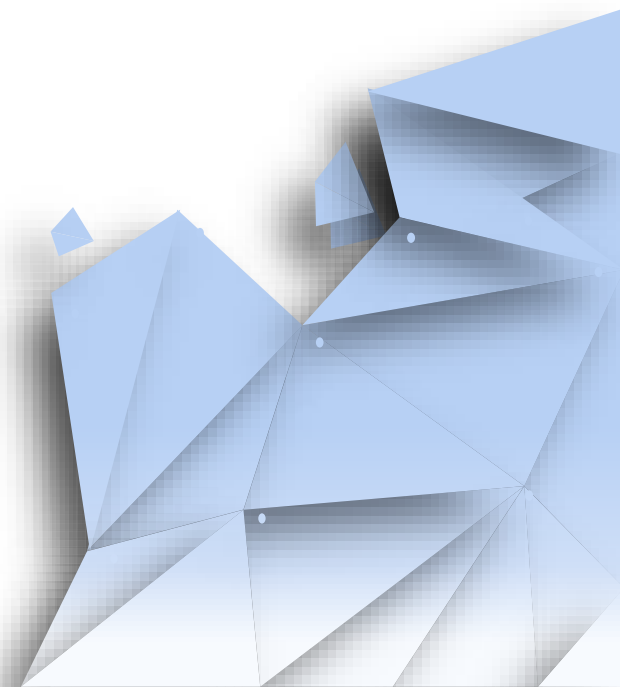
尝试能否搭建出两种拐弯的
底盘，并思考哪种更容易搭
建使用





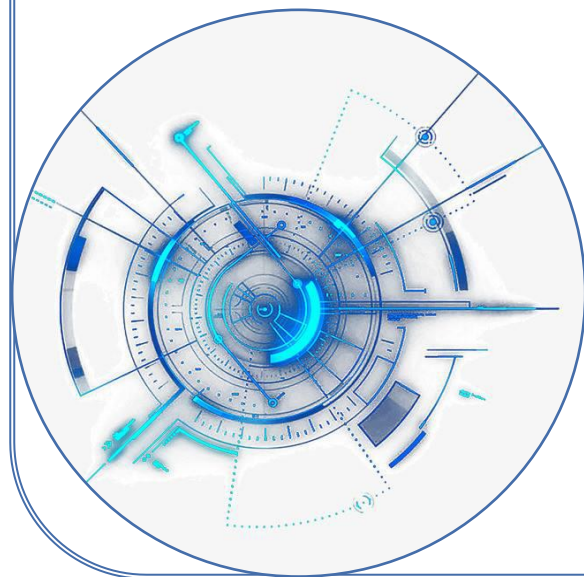
PART 04

分享总结



四.分享总结——学生分享

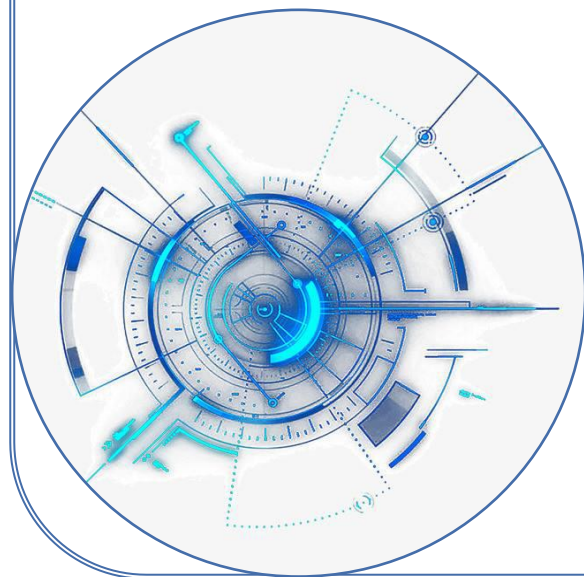
对比之前搭建的底盘，
讨论使用的是什么拐弯
方式

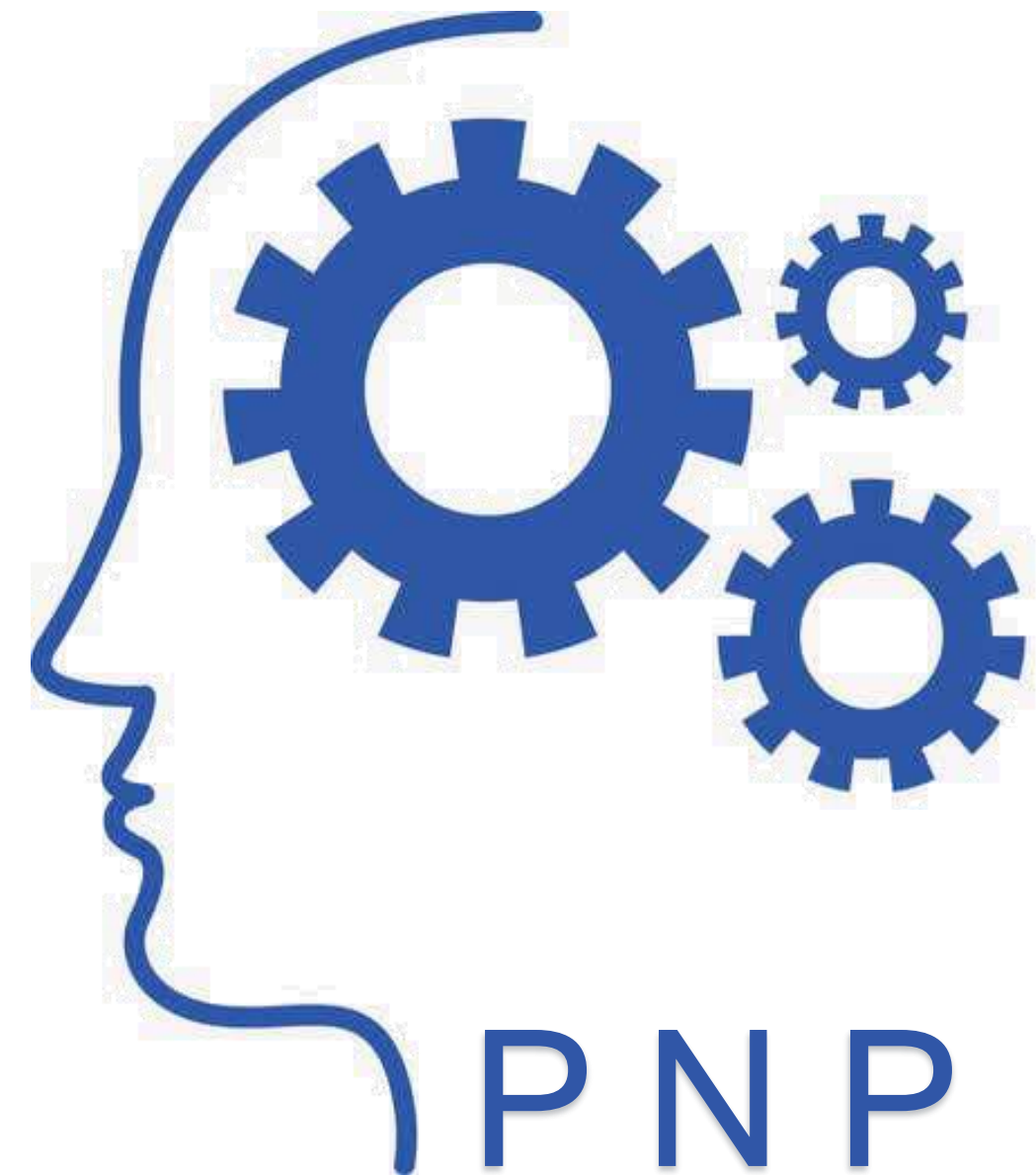


四.分享总结——课后作业

Mission:

思考有底盘的转向或移动还有其
他的方式吗？





谢谢观看